文章编号:1004-9037(2012)02-0225-05

核空间的LMS 自适应多用户检测算法

解明辉1 李文元1 李少根2

(1. 西安通信学院通信指挥系,西安,710106;2. 西安通信学院基础部,西安,710106)

摘要:提出一种核空间的LMS(KLMS)多用户检测算法,将直接序列扩频码分多址(Direct-sequence code division multiple access, DS-CDMA)接收机收到的信号通过高斯核函数映射到高维特征空间(核空间),再进行线 性检测。由于采用了核技巧,所有的计算都在原空间进行,避免了特征空间的复杂运算。KLMS本质是对原空间 的信号进行非线性检测,性能更接近最优检测算法。在高斯信道下,仿真结果表明,通过选择合适的核参数,在获 得较好稳态误差的同时,KLMS 算法具有比其他变步长LMS 算法更快的收敛速度。

关键词:多用户检测;核空间;LMS

中图分类号:TN 929.5 文献标识码:A

Kernel Space-Based LMS Multi-user Detection Algorithm

Xie Minghui¹, Li Wenyuan¹, Li Shaogen²

Communications Command Department, Xi'an Communications Institute, Xi'an, 710106, China;
 Basic Department, Xi'an Communications Institute, Xi'an, 710106, China)

Abstract: A kernel-based LMS (KLMS) multi-user detection method is presented. The KLMS detection projects the received signal of direct-sequence code division multiple access (DS-CD-MA) system to high-dimensional character space by a Gaussian kernel function, and then uses linear detection. By using the kernel technique, all calculation is in the low-dimensional space, thus avoiding complex calculation in high-dimensional space. It is a nonlinear multi-user detector for original space data. And the performance is closer to that of the optimum detector. Simulation results show that by choosing a suitable kernel parameter, KLMS can provide faster convergency with the same stable error, compared with other LMS of variable step sizes. Key words; multi-user detection; kernel space; LMS

引 言

近几年,统计学习理论^[1]的研究得到了广泛的 关注,尤其是基于结构风险最小化的支持向量机 (Support vector machine, SVM)的提出,使得 SVM 中使用的核方法也再次崛起。现在核方法在 模式识别、信号处理^[2]等领域得到了广泛的应用。

自从美国学者 Verdu^[3]提出最优多用户检测 算法以来,理论界给予了极大的关注,提出了许多 次、优多用户检测器。其中自适应最小均方误差 (Least mean square, LMS)检测器以其算法简单、 易于实现且不要求离线计算等优点,成为典型的自 适应多用户检测算法之一。但是,LMS 作为一种线 性检测算法,其收敛速度和稳态误差对步长因子的 要求是相互矛盾的,为获得较好的稳态误差必须使 步长因子足够小,但同时牺牲了收敛速度。为此,在 实践中提出了很多不同的动态改变步长的方法:文 献[4]提出迭代步长是误差向量的 Sigmoid 函数, 但该函数的缺陷是迭代步长在误差向量接近0处 不具有缓慢变化的特性。文献[5]通过输入信号的 欧式平方范数调整步长,而文献[6]改用误差向量 的欧式平方范数作为调整步长的参数,文献[7]在 文献[6]的基础上提出了一种误差向量的三次方作 为调整步长的参数,保证了在平稳环境中具有收敛 速度快,稳态失调小的特点。

基金项目:国家自然科学基金(50323005)资助项目。

收稿日期:2011-06-02;修订日期:2011-10-28

文献[8]提出了核空间的LMS 算法的基本概 念,基于此本文提出了一种核空间的LMS(Kernalbased LMS,KLMS)多用户检测算法。将直接序列 扩频码分多址(Direct-sequence code division multiple access, DS-CDMA)接收机收到的信号通过 高斯核函数映射到高维特征空间,由于采用了非线 性核函数,KLMS本质上是对原空间的信号进行 非线性检测,比文献[7]提出的算法检测性能更优。

1 系统模型

同步DS-CDMA 系统的离散时间模型^[9]如图1 所示。



图1 同步DS-CDMA 系统的离散时间模型

同步 DS-CDMA 信道中有 K 个用户,采用 BP-SK 调制,则接收机在一个码元间隔期间接收到的 基带信号的离散时间模型为

$$r(i) = \sum_{k=1}^{K} A_k(i) b_k(i) s_k(i) + n(i)$$
(1)

式中: $A_k(i)$ 为第k个用户的信号幅度, $b_k(i)$ 为第k个用户的信息比特, $s_k(i)$ 为第k个用户的特征序列,n(i)是均值为0,方差为 σ^2 的加性高斯白噪声(Additive white Gaussion noise, AWGN)。式(1) 也可以表示为下面的向量形式

$$\boldsymbol{r} = \boldsymbol{S}\boldsymbol{A}\boldsymbol{b} + \boldsymbol{n} \tag{2}$$

式中: $S = [s_1, \dots, s_k]$ 为特征矩阵, $A = \text{diag}[A_1, \dots, A_k]$, $b = [b_1, \dots, b_k]^T$ 为k个用户发送的信息比特。

2 核空间的LMS 多用户检测算法

2.1 Mercer 核及核方法

核方法就是将原空间的数据集合 $x_k \in \mathbb{R}^N, k =$ 1,2,…,K,通过非线性函数¢ 映射到某一高维特征 空间 $F(\phi:\mathbb{R}^N \to F)$ 得到集合 { $\varphi(x_k), k = 1, 2, ..., K$ } 来进行处理。通过引入Mercer 核函数,使所有的计 算都在原空间进行,避免了在核空间的复杂运算。 根据 Mercer 定理,映射到特征空间的两个点的内 积可以用一个核函数来表示,即

$$\kappa(x, x') = \langle \varphi(x), \varphi(x') \rangle \tag{3}$$

如果将原空间的优化问题中的 $\langle x, x' \rangle$ 用 $\kappa(x, x')$ 来代替,就可以得到特征空间的优化问题。 这意味着,通过给定核函数 $\kappa(x, x')$ 可以实现所有 的计算,而不需要知道非线性映射函数 φ 和特征空 间的具体形式。

事实上,任一个函数只要满足 Mercer 条件,就 可以用作 Mercer 核,并可以分解成式(3)所示的点 积形式。根据Mercer 条件,对任意的对称函数κ(x, x'),它是某个特征空间中的内积运算的充分必要 条件是,对任意的平方可积函数 f(x)不恒等于0,

且 $f^2(x)$ d $x < \infty$, 并满足条件

$$\iint \kappa(x,y)f(x)f(y)dxdy \ge 0 \tag{4}$$

常见的核函数有:多项式核函数 $\kappa(x,x') = (x \cdot x'+1)^{p}$ 和高斯核函数 $\kappa(u,u') = \exp(-a \| u - u' \|^{2}).$

2.2 LMS 自适应多用户检测算法

根据最小均方LMS 算法准则,LMS 检测算法 均方误差的代价函数为

 $J(i) = E\{|e(i)|^{2}\} = E\{|d(i) - \omega(i)^{T}\boldsymbol{u}(i)|^{2}\}$ (5)

式中:e(i)为误差信号,u(i)为输入信号向量,d(i) 为期望信号,ω(i)为滤波系数向量。则代价函数的 梯度为

$$\hat{\nabla}(i) = \frac{\partial E\{|e(i)|^2\}}{\partial \omega(i)} = -2e(i)\boldsymbol{u}(i) \quad (6)$$

根据最陡下降法的统一形式,LMS的滤波系数向量的更新公式为

$$\boldsymbol{\omega}(i) = \boldsymbol{\omega}(i-1) + \eta \boldsymbol{e}(i)\boldsymbol{u}(i) \tag{7}$$

$$\omega(0) = 0$$

$$e(i) = d(i) - \omega(i - 1)^{\mathsf{T}} \boldsymbol{u}(i)$$

$$\omega(i) = \omega(i - 1) + \eta e(i) \boldsymbol{u}(i)$$

式中η为迭代步长,为保证收敛,η的取值为

$$0 < \eta < \frac{1}{\operatorname{tr}[R_u]} \tag{9}$$

式中

$$R_{\boldsymbol{u}} = \sum_{i=1}^{N} \boldsymbol{u}(i) \boldsymbol{u}(i)^{\mathrm{T}}$$
(10)

LMS 算法中假设u(i)与d(i)为线性关系,迭 代i次后若输入一个测试信号 u_* ,则检测的输出为 $f(u_*) = sgn[u_*^T \omega(i)]$ (11)

文献[7]提出的变步长方法为

 $\eta(n) = \beta(1/(1 + \exp(-a|e(n)|^3)) - 0.5)$ (12)

2.3 核空间LMS 自适应多用户检测算法

(1) KLMS 算法

假设输入信号u(i)与期望信号d(i)与是非线 性关系,则LMS 算法性能将变得很差,为解决这一 问题,将输入信号u(i)变换到高维特征空间F,则输 入u(i)变换为 $\varphi(u(i))$,记为 $\varphi(i)$ 。

在核空间中LMS 算法变为如下形式

$$\omega(0) = 0$$

$$e(i) = d(i) - \omega(i-1)^{\mathsf{T}} \varphi(i) \qquad (13)$$

$$\omega(i) = \omega(i-1) + \eta e(i) \varphi(i)$$

递推可得

$$\omega(i) = \omega(i-1) + \eta e(i) \varphi(i) = \lfloor \omega(i-2) + \eta e(i-1) \varphi(i-1) \rfloor + \eta e(i) \varphi(i) = \omega(i-2) + \eta [e(i-1) \varphi(i-1) + e(i) \varphi(i)] \dots = \omega(0) + (14)$$
$$\eta \sum_{j=1}^{i} e(j) \varphi(j) = \eta \sum_{j=1}^{i} e(j) \varphi(j)$$
$$(@ \mathcal{E} \omega(0) = 0)$$

经过*i* 次训练之后,输入*u*'可得检测输出为 $\omega(i)^{T} \varphi(u') = \left[\eta \sum_{j=1}^{i} e(j) \varphi(u(j))^{T} \right] \varphi(u') \right] =$ $\eta \sum_{j=1}^{i} e(j) \left[\varphi(u(j))^{T} \varphi(u') \right]$ (15)

至此出现了向量点积,可以进行核化,利用核 技巧将点积转化为核函数可得

$$\omega(i)^{\mathrm{T}} \varphi(\boldsymbol{u}') = \eta \sum_{j=1}^{l} e(j) \kappa(\boldsymbol{u}(j), \boldsymbol{u}') \quad (16)$$

定义 f_i 为核空间内训练 i 次之后的滤波系数 向量,则有

$$f_{i-1} = \eta \sum_{j=1}^{i-1} e(j)\kappa(u(j),)$$

$$f_{i-1}(u(i)) = \eta \sum_{j=1}^{i-1} e(j)\kappa(u(j), u(i))$$

$$e(i) = d(i) - f_{i-1}(u(i))$$

$$f_i = f_{i-1} + \eta e(i)\kappa(u(i),)$$
(17)

将此算法称为KLMS 算法。

根据文献[8],为保证收敛,η的取值为

$$0 < \eta < \frac{1}{g_0} \tag{18}$$

其中

$$g_0 = \kappa(\boldsymbol{u}(j), \boldsymbol{u}(j)) \tag{19}$$

此时,经过*i*次训练之后,输入一个测试信号 *u**,则系统的输出为

$$\boldsymbol{f}(\boldsymbol{u}_{*}) = \operatorname{sgn}\left\{\eta \sum_{j=1}^{i} e(j) \boldsymbol{\kappa}(\boldsymbol{u}(j), \boldsymbol{u}_{*})\right\} \quad (20)$$

(2) 核函数及其参数选择

选择核函数对于任何核算法都是一个很重要 的环节,常见的核函数有多项式核函数和高斯核函 数,高斯核函数具有稳定的性能,在信号处理领域 默认选择高斯核函数,高斯核函数定义如下

 $\kappa(\boldsymbol{u},\boldsymbol{u}') = \exp(-a \| \boldsymbol{u} - \boldsymbol{u}' \|^2) \quad (21)$ 式中*a* 为核参数。

研究表明可以用交叉确认法、最近邻法、惩罚 函数法来确定核参数a,核参数对内积的影响很大, 也就是说影响着核空间内样本的相似度。从泛函分 析的观点来看,a过大,则所有的输入在核空间差 别不大,内积接近于1,系统降为线性衰落。a过小, 则所有的点在核空间的映射将过于稀疏,算法的扩 展能力不强(见图4)。

文献[8]中Silverman 通过交叉确认法得出核 参数 a 的最优值为

$$a_s = 1.06\sigma N^{-\frac{1}{5}} \tag{22}$$

式中, σ为输入样本的标准差, N为输入样本的数量。

3 仿真试验

在同步高斯信道环境下,采用GOLD序列扩频,扩频因子为31,用户数为10,所有用户具有单位能量,即 A^2 =1,信噪比为10 dB,训练样本取3 000个,根据式(22)可得核参数取为a=0.045,仿真结果如图 2-6。

图2给出高斯核函数中a取值为0.045时步长 不同的收敛曲线。通过比较得出,步长取1时稳态 误差明显升高,步长取0.2较为合适。

图3给出高斯核函数中步长取值为0.2时a取 值不同的收敛曲线。可知,a取值为0.045时得到较 好效果,验证了式(22)的结论。

图4 给出高斯核函数中步长取值为0.2,a 取值为0.001 和0.5 的收敛曲线,可知,a 取值过大或过 小都会使收敛性能急剧下降,验证了泛函分析的结 论。



图 2 高斯核函数 a 取 0.045 时步长不同的收敛曲线



图 5 给出在相同的稳态误差下,KLMS 算法、 文献[7]算法和 LMS 算法收敛速度的比较。其中 LMS 算法的步长因子取为 $\eta_{LMS} = 0.001$,文献[7] 的算法中取参数 $\alpha = 50$, $\beta = 0.2$,KLMS 取 a = 0.045, $\eta_{KLMS} = 0.2$ 。可得,KLMS 算法在迭代到400 步基本收敛,而文献[7]算法迭代到800步时才接 近收敛,KLMS 算法与文献[7]算法相比有更快的 收敛速度。

图 6 给出训练步长为 500 时 KLMS 算法和文 献[7]算法检测误码性能的比较,结果显示,KLMS 检测的误码性能明显优于文献[7]算法,更接近单 用户检测的理论值。



图 5 相同稳态误差下 KLMS 和文献[7]收敛速度比较



图 6 KLMS 检测器和文献[7]算法误码性能比较

4 结束语

本文提出了一种核空间的LMS 自适应多用户 检测算法,并仿真分析了高斯核函数参数不同时的 算法性能。通过选择适当的核参数和步长因子, KLMS 算法能够在获得较好稳态误差的同时达到 比文献[7]更快的收敛速度。试验证实,本文提出的 KLMS 多用户检测算法可以获得比文献[7]算法 更好的性能,更加适合于时变信道下DS-CDMA 系 统的多用户检测。

参考文献:

- [1] Vapnik N. The nature of statistical learning theory[M]. New York, USA: Springer Verlag, 2008:10-11.
- [2] Papand J, Evans J. Iterative power control and multiuser detection with outage probability constraints
 [J]. IEEE Trans Communications, 2003, 4(1):110-117.
- [3] Verdu D. Optimum multiuser asymptotic efficiency[J]. IEEE Trans Communications, 1986,3(1):890-897.
- [4] 覃景繁,欧阳景正. 一种新的变步长LMS 自适应滤波 算法[J]. 数据采集与处理,1997,12(3):171-174.
 Qin Jingfan, Ouyang Jingzheng. A novel variable step size LMS adaptive filtering algorithm based on sigmoid function [J]. Journal of Data Acquisition &. Processing,1997,12(3):171-174.
- [5] 王敏强,胡贵龙,郑宝玉.一种新的可变步长LMS自适应滤波算法[J].南京邮电学院学报:自然科学版, 2003,23(4):12-16.

Wang Minqiang, Hu Guilong, Zheng Baoyu. A novel LMS adaptive filtering algorithm with variable step size [J]. Journal of Nanjing University of Posts and Telecommunications, 2003, 23(4):12-16.

[6] Anderson P. The performance of the least mean

squares algorithm combined with spatial smoothing [J]. IEEE Trans on Signal Processing, 1997, 25(4): 210-216.

[7] 刘明园,徐松涛,刘凯.改进的变步长LMS 自适应滤 波算法分析[J].火力与指挥控制,2010,12(35): 110-118.

> Liu Mingyuan, Xu Songtao, Liu Kai. Performance analysis of an improved variable step size LMS algorithm [J]. Fire Control & Command Control, 2010, 12(35):110-118.

[8] Liu Weifeng, Haykin S. Kernel adaptive filtering [M]. Canada: John Wiley Publication, 2010: 130139.

[9] 李文元,何雯. 变权值LMF/LMS 自适应多用户检测器[J]. 系统仿真学报,2007,8(19):1793-1795.
Li Wenyuan, He Wen. Modified LMF/LMS algorithm with variable weight for adaptive multi-user detector [J]. Journal of System Simulation,2007,8 (19):1793-1795.

作者简介:解明辉(1986-),男,硕士研究生,研究方向:卫星导航系统,E-mail: xtyxieminghui @163. com; 李文元 (1964-),男,副教授,研究方向:移动通信抗干扰;李少根 (1963-),男,讲师,研究方向:无线电通信。